

۳. روش سری‌های توانی

استفاده از روش کاهش مرتبه کار دشواری است. اکنون ثابت می‌کنیم جواب دوم معادله به صورت زیر است

$$y_2(x) = y_1(x) \ln x + \sum_{n=1}^{\infty} b_n x^{n+r_1}$$

که در آن $b_n = a'_n(r_1)$ یعنی

$$b_n = \left. \frac{d}{dr} a_n(r) \right|_{r=r_1}.$$

دیدیم که اگر $y = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^{n+r}$ را در معادله قرار دهیم داریم

$$\begin{aligned} L[y] &= F(r)a_0 x^r + \sum_{n=1}^{\infty} \left\{ F(r+n)a_n \right. \\ &\quad \left. + \sum_{k=0}^{n-1} [(r+k)p_{n-k} + q_{n-k}] a_k \right\} x^{r+n} = 0. \end{aligned}$$

r را به عنوان متغیر در نظر می‌گیریم و a_n را به صورت تابعی از r طوری فرض می‌کنیم که ضرایب x^{r+n} در رابطه بالا صفر شوند، آنگاه با فرض این‌که $F(r+n) \neq 0$ داریم

$$a_n(r) = -\frac{\sum_{k=0}^{n-1} [(r+k)p_{n-k} + q_{n-k}] a_k}{F(r+n)}$$

بنابر این با انتخاب این مقدار برای $a_n(r)$ داریم

$$L[y](r, x) = a_0 x^r F(r).$$

چون r_1 ریشه مضاعف $F(r) = (r - r_1)^2$ است پس $F(r)$ در نتیجه

$$L[y](r, x) = a_0 x^r (r - r_1)^2 \quad (9)$$

چون $L[y](r_1, x) = 0$ پس یک جواب به صورت

$$y_1(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n(r_1) x^{n+r_1}$$

است. اکنون مثل روشنی که برای یافتن جواب دوم در معادله با ضرایب ثابت و معادله اولیه بکار بردیم از طرفین (9) نسبت به r مشتق می‌گیریم

$$\frac{\partial}{\partial r} L[y](r, x) = \frac{\partial}{\partial r} (a_0 x^r (r - r_1)^2).$$

در نتیجه

$$L \left[\frac{\partial}{\partial r} y \right] (r, x) = a_0 x^r (r - r_1)^r \ln x + 2a_0 x^r (r - r_1).$$

با قرار دادن $r = r_1$ در رابطه‌ی اخیر داریم

$$L \left[\frac{\partial}{\partial r} y \right] (r_1, x) = 0.$$

در نتیجه $y_2 = \frac{\partial}{\partial r} y(r_1, x)$ یک جواب معادله است. بنابر این (مطابق معمول با فرض $a_0 = 1$)

$$\begin{aligned} y_2 &= \left. \frac{\partial}{\partial r} y(x, r) \right|_{r=r_1} \\ &= \left. \frac{\partial}{\partial r} \left[\sum_{n=0}^{\infty} a_n(r) x^{n+r} \right] \right|_{r=r_1} \\ &= \sum_{n=0}^{\infty} a_n(r_1) x^{n+r_1} \ln x + \sum_{n=0}^{\infty} a'_n(r_1) x^{n+r_1} \\ &= y_1(x) \ln x + \sum_{n=1}^{\infty} a'_n(r_1) x^{n+r_1}. \end{aligned}$$

مثال ۵ با استفاده از روش فروینیوس معادله زیر را که به معادله بدل از رتبه‌ی صفر معروف است را حول $x = 0$ حل کنید

$$xy'' + y' + xy = 0; \quad x > 0.$$

حل نقطه‌ی $x = 0$ نقطه‌ی غیرعادی منظم معادله است. اگر معادله را به صورت استاندارد

$$x^2 y'' + xy' + x^2 y = 0$$

بنویسیم داریم $1 = xp(x)$ و $x^2 q(x) = x^2$; در نتیجه

$$p_0 = 1, \quad p_1 = p_2 = \cdots = 0$$

$$q_0 = 0, \quad q_1 = 0, \quad q_2 = 1, \quad q_3 = q_4 = \cdots = 0.$$

پس معادله شاخص عبارت است از

$$F(r) = r(r-1) + r = r^2$$

برای $r = r_1 = 0$ داریم

$$\begin{aligned} a'_{\gamma n}(0) &= -2a_{\gamma n}(0) \left[\frac{1}{2} + \frac{1}{4} + \cdots + \frac{1}{\gamma n} \right] \\ &= \frac{(-1)^{n+1}}{2^2 \cdot 4^2 \cdots (\gamma n)^2} \left[1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \cdots + \frac{1}{n} \right] \end{aligned}$$

و با فرض

$$H_n = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \cdots + \frac{1}{n}$$

داریم

$$a'_{\gamma n}(0) = \frac{(-1)^{n+1}}{2^{\gamma n} (n!)^{\gamma}} H_n.$$

در نتیجه جواب دوم معادله عبارت است از

$$y_2(x) = y_1(x) \ln x + \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^{n+1}}{2^{\gamma n} (n!)^{\gamma}} H_n x^{\gamma n}. \quad \square$$

تمرینات

با استفاده از روش فربنیوس معادله‌های زیر را حول $x = 0$ حل کنید.

$$x^{\gamma} y'' - x(1+x)y' + y = 0 \quad .2 \quad xy'' + y' - 4y = 0 \quad .1$$

$$4x^{\gamma} y'' + 4x^{\gamma} y' + (1+2x)y = 0 \quad .3$$

$$x^{\gamma} y'' + (x^{\gamma} + 3x)y' + (1+2x)y = 0 \quad .4$$

$$x^{\gamma} y'' + x(x-3)y' + (4-x)y = 0 \quad .5$$

$$x^{\gamma} y'' + x \left(\frac{1}{2} + x \right) y' + \left(\frac{1}{16} + \frac{3}{4}x \right) y = 0 \quad .6$$

حالی که تفاضل دو ریشه معادله‌ی شاخص عدد طبیعی N است و $a_N(r_2)$ دلخواه. قبل

مثال ۳ در این رابطه آورده شده است؛ مثال دیگری نیز ارائه می‌کنیم.

مثال ۶ با استفاده از روش فربنیوس معادله‌ی

$$xy'' + (x-1)y' - y = 0; \quad x > 0$$

را حول $x = 0$ حل کنید.

- . نشان دهید، برای s به اندازه کافی بزرگ، $sF(s) = F(s)$ تابعی کراندار است.
۲. نشان دهید توابع زیر از رتبه‌ی نمائی هستند.

$$\ln(1+x) \quad (ب) \quad x^{1/2} \quad (ب) \quad e^{\sqrt{x}} \quad (ا)$$

۳. نشان دهید e^x از رتبه‌ی نمائی نیست.

۴. نشان دهید تبدیل لاپلاس e^x وجود ندارد. [راهنمایی: نشان دهید به ازای هر $x > s + 1$ داریم $[e^x - sx] > e^x$]

$$f(x) = \begin{cases} \sin\left(\frac{1}{x}\right) & 0 < x \leq 1 \\ 0 & x = 0 \end{cases}$$

۵. نشان دهید تابع $f(x)$ در $[0, 1]$ غیر از پیوسته است، ولی پیوسته‌ی قطعه‌ای نیست.

اکنون می‌خواهیم بینیم که چگونه می‌توان با استفاده از تبدیل لاپلاس یک معادله دیفرانسیل را حل کرد. در ابتدای فصل گفتیم که تبدیل لاپلاس را روی معادله اثر می‌دهیم و از خاصیت خطی بودن آن استفاده کرده و معادله را به یک معادله جبری تبدیل می‌کنیم؛ بنابر این حالا مسأله این است که مشتق‌های یک تابع چه ارتباطی با خود تابع دارند؟ قضیه‌ی زیر این ارتباط را مشخص می‌کند.

قضیه ۳ فرض کنید f در $(0, +\infty)$ پیوسته و از رتبه‌ی نمائی، $|f(x)| \leq M e^{ax}$ و f' پیوسته‌ی قطعه‌ای باشد، آن‌گاه تبدیل لاپلاس f' به ازای $a > s$ وجود دارد؛ علاوه بر آن داریم

$$\mathcal{L}[f'(x)] = s\mathcal{L}[f(x)] - f(0).$$

اثبات قضیه را در حالت پیوستگی f' ثابت می‌کنیم. در حالت کلی باید انتگرال را روی نقاط ناپیوستگی تابع شکست. با استفاده از انتگرال‌گیری جزء به جزء داریم

$$\begin{aligned} \mathcal{L}[f'(x)] &= \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_0^A e^{-sx} f'(x) dx \\ &= \lim_{A \rightarrow +\infty} e^{-sx} f(x) \Big|_0^A + \lim_{A \rightarrow +\infty} s \int_0^A e^{-sx} f(x) dx \\ &= \lim_{A \rightarrow +\infty} [e^{-sA} f(A) - f(0)] + s \int_0^{+\infty} e^{-sx} f(x) dx \\ &= -f(0) + s\mathcal{L}[f(x)]. \end{aligned}$$

[در مرحله‌ی سوم چون تابع $f(x)$ از رتبه‌ی نمائی است داریم $|f(x)| \leq M e^{ax}$ و برای $s > a$ طرف راست نامساوی وقته که $A \rightarrow +\infty$ به صفر می‌میل می‌کند؛ بنابر این $\lim_{A \rightarrow +\infty} e^{-sA} f(A) = 0$]

$$\square \quad \boxed{\lim_{A \rightarrow +\infty} e^{-sA} f(A) = 0}$$

٤. تبدیل لاپلاس

مثال ۱۱ تبدیل معکوس لاپلاس $\frac{1}{s^2 - 4s + 5}$ را باید.

حل داریم

$$\frac{1}{s^2 - 4s + 5} = \frac{1}{(s-2)^2 + 1}.$$

فرض کنید $f(x) = \mathcal{L}^{-1}[F(s)] = \sin x$ ، پس $F(s) = \frac{1}{s^2 + 1}$ و داریم

$$\begin{aligned}\mathcal{L}^{-1}\left[\frac{1}{s^2 - 4s + 5}\right] &= \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{1}{(s-2)^2 + 1}\right] \\ &= \mathcal{L}^{-1}[F(s-2)] \\ &= e^{2x}f(x) \\ &= e^{2x}\sin x. \quad \square\end{aligned}$$

مثال ۱۲ تبدیل معکوس لاپلاس $\frac{1}{(s-5)^4}$ را باید.

حل اگر $f(x) = \mathcal{L}^{-1}[F(s)] = \frac{x^5}{5!}$ داریم $F(s) = \frac{1}{s^5}$ بنابر این

$$\begin{aligned}\mathcal{L}^{-1}\left[\frac{1}{(s-5)^4}\right] &= \mathcal{L}^{-1}[F(s-5)] \\ &= e^{5x}f(x) \\ &= \frac{1}{5!}e^{5x}x^5. \quad \square\end{aligned}$$

مثال ۱۳ تبدیل معکوس لاپلاس $\frac{s}{s^2 - 2s + 3}$ را باید.

حل داریم

$$\begin{aligned}\frac{s}{s^2 - 2s + 3} &= \frac{s}{(s-1)^2 + 2} \\ &= \frac{s-1}{(s-1)^2 + (\sqrt{2})^2} + \frac{1}{\sqrt{2}} \frac{\sqrt{2}}{(s-1)^2 + (\sqrt{2})^2}\end{aligned}$$

و در نتیجه بنابر قضیه ۳ داریم

$$\mathcal{L}^{-1}\left[\frac{s}{s^2 - 2s + 3}\right] = \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{s-1}{(s-1)^2 + (\sqrt{2})^2}\right]$$

۳۸۹

محاسبه‌ی $e^{\mathbf{A}t}$ با استفاده از قضیه‌ی کیلی همیلتون

داریم

$$\begin{cases} \alpha_0(t) + \alpha_1(t) + \alpha_2(t) = e^t \\ -2\alpha_1(t) = e^{-t} - e^t \\ 3\alpha_1(t) + 15\alpha_2(t) = e^{4t} - e^t \end{cases}$$

از معادله‌ی دوم به دست می‌آید $\alpha_1(t) = \frac{e^t - e^{-t}}{2}$ و با قرار دادن در معادله‌ی سوم داریم

$$\begin{aligned} \alpha_2(t) &= \frac{1}{15} \left[e^{4t} - e^t - 3 \left(\frac{e^t - e^{-t}}{2} \right) \right] \\ &= \frac{1}{15} e^{4t} - \frac{1}{6} e^t + \frac{1}{10} e^{-t} \end{aligned}$$

و با قرار دادن در معادله‌ی اول داریم

$$\begin{aligned} \alpha_0(t) &= e^t - \frac{1}{2}(e^t - e^{-t}) - \frac{1}{15} e^{4t} - \frac{1}{6} e^t - \frac{1}{10} e^{-t} \\ &= \frac{2}{3} e^t - \frac{1}{15} e^{4t} + \frac{2}{5} e^{-t}. \end{aligned}$$

بنابر این با توجه به (۴)

$$\begin{aligned} e^{\mathbf{A}t} &= \alpha_0(t)\mathbf{I} + \alpha_1(t)\mathbf{A} + \alpha_2(t)\mathbf{A}^\top \\ &= \alpha_0(t) \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} + \alpha_1(t) \begin{pmatrix} 4 & 6 & 6 \\ 1 & 3 & 2 \\ -1 & -4 & -3 \end{pmatrix} \\ &\quad + \alpha_2(t) \begin{pmatrix} 16 & 18 & 18 \\ 5 & 7 & 6 \\ -5 & -6 & -5 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} e^{4t} & \frac{2}{3}e^{4t} - \frac{1}{6}e^{4t} & \frac{2}{3}e^{4t} - \frac{1}{6}e^{-t} \\ \frac{1}{3}e^{4t} - \frac{1}{3}e^t & \frac{2}{3}e^{4t} + e^t - \frac{1}{6}e^{-t} & \frac{2}{3}e^{4t} - \frac{1}{6}e^{-t} \\ -\frac{1}{3}e^{4t} - \frac{1}{3}e^t & -\frac{2}{3}e^{4t} - e^t - \frac{1}{6}e^{-t} & -\frac{2}{3}e^{4t} + \frac{1}{6}e^{-t} \end{pmatrix}. \quad \square \end{aligned}$$

مثال ۴ را بباید هرگاه

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ -3 & 0 \end{pmatrix}.$$

حل مقادیر ویژه‌ی \mathbf{A} عبارت‌اند از $\pm 3i$. بنابر این از (۶) داریم

$$\alpha_0(t) + \alpha_1(t)3i = e^{3it} = \cos 3t + i \sin 3t$$

در نتیجه $\alpha_1(t) = \frac{1}{3} \sin 3t$ و $\alpha_0(t) = \cos 3t$ (۴) داریم

$$\begin{aligned} e^{\mathbf{A}t} &= \alpha_0(t)\mathbf{I} + \alpha_1(t)\mathbf{A} \\ &= (\cos 3t) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + \frac{1}{3} \sin 3t \begin{pmatrix} 0 & 3 \\ -3 & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \cos 3t & \sin 3t \\ -\sin 3t & \cos 3t \end{pmatrix}. \quad \square \end{aligned}$$

توجه کنید در مثال بالا فقط از یک معادله استفاده کردیم؛ از معادله بعدی نیز همین نتیجه به دست می‌آید. اکنون اگر مقادیر ویژه تکراری داشته باشیم، آنگاه در دستگاه (۶) به اندازه کافی معادله برای تعیین $\alpha_0, \dots, \alpha_{n-1}$ وجود ندارد؛ اما می‌توان روند را طوری تغییر داد که به تعداد کافی معادله به دست آید. اگر r_i یک مقدار ویژه با تکرار ۲ باشد، آنگاه علاوه بر معادله (۵) معادله

$$te^{r_i t} = \alpha_1(t) + 2\alpha_2(t)r_i + \dots + (n-1)\alpha_{n-1}(t)r_i^{n-2} \quad (7)$$

را نیز در نظر می‌گیریم. توجه کنید طرف چپ (۷) مشتق e^{rt} نسبت به r در نقطه $r = r_i$ است و طرف راست آن مشتق عبارت $\alpha_0(t) + \alpha_1(t)r + \dots + \alpha_{n-1}(t)r^{n-1}$ نسبت به $\alpha_0(t)$ در نقطه $r = r_i$ است. همچنین اگر تعداد تکرار r_i بیشتر بود این روند را ادامه می‌دهیم مثلاً، اگر r_i با تکرار ۳ بود علاوه بر معادله (۷) معادله

$$t^2 e^{r_i t} = 2\alpha_2(t) + 6\alpha_3(t)r_i + \dots + (n-1)(n-2)\alpha_{n-1}(t)r_i^{n-3} \quad (8)$$

را نیز در نظر می‌گیریم. طرف چپ رابطه اخیر مشتق دوم e^{rt} نسبت به r در نقطه $r = r_i$ است و طرف راست آن مشتق دوم عبارت $\alpha_0(t) + \alpha_1(t)r + \dots + \alpha_{n-1}(t)r^{n-1}$ نسبت به $\alpha_0(t)$ در نقطه $r = r_i$ است.

مثال ۵ $e^{\mathbf{A}t}$ را باید هرگاه

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix}.$$

حل $r = -1$ مقدار ویژه \mathbf{A} با تکرار ۲ است؛ با توجه به معادلات (۵) و (۷) داریم

$$\begin{cases} \alpha_0(t) - \alpha_1(t) = e^{-t} \\ \alpha_1(t) = te^{-t} \end{cases}$$

۳۹۱ حل دستگاه معادله دیفرانسیل با استفاده از تبدیل لاپلاس

بنابر این $\alpha_0(t) = (1+t)e^{-t}$ و $\alpha_1(t) = te^{-t}$. پس

$$\begin{aligned} e^{\mathbf{At}} &= \alpha_0(t)\mathbf{I} + \alpha_1(t)\mathbf{A} \\ &= (1+t)e^{-t} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + te^{-t} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} (1+t)e^{-t} & te^{-t} \\ -te^{-t} & (1-t)e^{-t} \end{pmatrix}. \quad \square \end{aligned}$$

تمرینات

با استفاده از روش این بخش ماتریس $e^{\mathbf{At}}$ را محاسبه کنید که در آن \mathbf{A} برابر است با

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$$

.۲

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}$$

.۱

$$\begin{pmatrix} 2 & 3 \\ -3 & 2 \end{pmatrix}$$

.۴

$$\begin{pmatrix} -4 & 2 \\ -3 & 1 \end{pmatrix}$$

.۳

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

.۶

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & -2 \\ 0 & 3 & -2 \\ 3 & 1 & -3 \end{pmatrix}$$

.۵

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & -1 \\ -3 & 2 & 4 \end{pmatrix}$$

.۸

$$\begin{pmatrix} 0 & 2 & -1 \\ -1 & -3 & -1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

.۷

۱۲-۵ حل دستگاه معادله دیفرانسیل با استفاده از تبدیل لاپلاس

در این بخش چگونگی استفاده از تبدیل لاپلاس برای حل یک دستگاه معادله دیفرانسیل را ارائه می‌کنیم. این روش را با استفاده از مثال توضیح می‌دهیم.

مثال ۱ دستگاه معادله زیر را حل کنید

$$\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 6 & -3 \\ 12 & 7 \end{pmatrix} \mathbf{x}, \quad \mathbf{x}(0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}.$$

حل ابتدا دستگاه را به صورت زیر می‌نویسیم

$$\begin{cases} x' = 6x - 3y & \mathbf{x}(0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}, \\ y' = 12x + 7y & \end{cases}$$

که در آن

$$\mathbf{x}(t) = \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix}.$$

فرض کنید $\mathcal{L}[y(t)] = Y(s)$ و $\mathcal{L}[x(t)] = X(s)$ با گرفتن تبدیل لاپلاس از طرفین هر دو معادله داریم

$$\begin{cases} sX(s) - x(0) = 6X(s) - 3Y(s) \\ sY(s) - y(0) = 12X(s) + 7Y(s). \end{cases}$$

با اعمال شرط اولیه و دسته بندی جملات

$$\begin{cases} (s - 6)X(s) + 3Y(s) = 1 \\ -12X(s) + (s + 7)Y(s) = 4. \end{cases}$$

با استفاده از روش کرامر داریم

$$\begin{aligned} X(s) &= \frac{\begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 4 & s+7 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} s-6 & 3 \\ -12 & s+7 \end{vmatrix}} = \frac{s+7-12}{(s-6)(s+7)+36} \\ &= \frac{s-5}{(s-2)(s+3)} \\ &= \frac{-3/5}{s-2} + \frac{8/5}{s+3}. \end{aligned}$$

بنابر این

$$x(t) = -\frac{3}{5}e^{2t} + \frac{8}{5}e^{-3t}$$

$$\begin{aligned}
 Y(s) &= \frac{\begin{vmatrix} s-6 & 1 \\ -12 & 4 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} s-6 & 3 \\ -12 & s+7 \end{vmatrix}} = \frac{4(s-6) + 12}{(s-6)(s+7) + 36} \\
 &= \frac{4s - 12}{(s-2)(s+3)} \\
 &= \frac{-4/5}{s-2} + \frac{24/5}{s+3}.
 \end{aligned}$$

بنابر این

$$y(t) = -\frac{4}{5}e^{2t} + \frac{24}{5}e^{-3t}. \quad \square$$

تمرینات

با استفاده از تبدیل لاپلاس جواب دستگاه معادله‌های زیر را بیابید.

$$\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 1 & -3 \\ -2 & 2 \end{pmatrix} \mathbf{x}, \quad \mathbf{x}(0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 5 \end{pmatrix} \quad .1$$

$$\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \mathbf{x} + \begin{pmatrix} e^t \\ e^t \end{pmatrix}, \quad \mathbf{x}(0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \quad .2$$

$$\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 4 & 1 \end{pmatrix} \mathbf{x} + e^t \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{x}(0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad .3$$

$$\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 4 & 5 \\ -2 & -2 \end{pmatrix} \mathbf{x} + \begin{pmatrix} 4e^t \cos t \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{x}(0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad .4$$

$$\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \mathbf{x} + \begin{pmatrix} 1 - u_\pi(t) \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{x}(0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad .5$$

$$\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 4 & -2 \end{pmatrix} \mathbf{x} + \begin{pmatrix} 0 \\ \delta(t - \pi) \end{pmatrix}, \quad \mathbf{x}(0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad .6$$

تمرین‌های صفحه ۲۱۸، حالتی که ریشه مضاعف است

$$y_1 = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{(n!)^2} x^n, \quad y_2 = y_1(x) \ln x - 2 \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^n H_n}{(n!)^2} x^n \quad .1$$

$$y_1 = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} x^{n+1} = xe^x, \quad y_2 = y_1(x) \ln x + -x \left[\sum_{n=1}^{\infty} \frac{H_n}{n!} x^n \right] \quad .2$$

$$y_1 = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{n!} x^{n+1/2} = x^{1/2} e^{-x}, \quad .3$$

$$y_2 = y_1(x) \ln x - x^{1/2} \left[\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^n H_n}{n!} x^n \right]$$

$$y_1 = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{n!} x^{n-1} = x^{-1} e^{-x}, \quad .4$$

$$y_2 = y_1(x) \ln x - x^{-1} \left[\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^n H_n}{n!} x^n \right]$$

$$y_1 = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{n!} x^{n+1} = x^1 e^{-x}, \quad .5$$

$$y_2 = y_1(x) \ln x - x^1 \left[\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^n H_n}{n!} x^n \right]$$

$$y_1 = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{n!} x^{n-1/4} = x^{-1/4} e^{-x}, \quad .6$$

$$y_2 = y_1(x) \ln x - x^{-1/4} \left[\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^n H_n}{n!} x^n \right]$$

تمرین‌های صفحه ۲۲۰، حالتی که تفاضل ریشه‌ها عدد طبیعی N است و $a_N(r_2)$ دلخواه است

$$y = c_1 \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{(n+2)!} x^{n+1} + c_2 x^{-1} \left(1 - x + \frac{1}{2} x^2 \right) \quad .1$$

$$y = c_1 \sum_{n=0}^{\infty} \frac{2^n (n+1)!}{(2n+2)!} x^{2n+2} + c_2 \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{2^n n!} x^{2n} \quad .2$$

$$y = c_1 \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{(n+5)!} x^{n+5} + c_2 \left(1 + x + \frac{1}{2} x^2 + \frac{1}{6} x^4 + \frac{1}{24} x^6 \right) \quad .3$$

تمرین‌های فصل پنجم

تمرین‌های صفحه ۳۲۳، روش حذفی

$$\begin{cases} x = (c_1 + c_2(1+2t) - t - 2t^2)e^t \\ y = (2c_1 + 4c_2t + 2t - 4t^2)e^t \end{cases} .1$$

$$\begin{cases} x = c_1e^t + c_2e^{-t} - 1 \\ y = c_1e^t - c_2e^{-t} \\ z = c_1e^t + te^t \end{cases} .2$$

$$\begin{cases} x = c_1te^t + c_2e^t \\ y = c_1e^t \\ z = c_1e^{2t} \end{cases} .3$$

$$\begin{cases} x = \frac{10}{16} + \frac{5}{8}t + (c_1 + c_2t + c_3t^2)e^{2t} \\ y = -\frac{1}{4} - \frac{1}{4}t + (c_1 + 2c_2 + 2c_3t)e^{2t} \\ z = -\frac{1}{4} - \frac{1}{4}t - 2c_2e^{2t} \end{cases} .4$$

$$\begin{cases} x = c_1e^t - c_2 \sin t - c_3 \cos t - 2t - t^2 - 1 \\ y = c_1e^t - c_2 \cos t + c_3 \sin t - 2t - 4 \\ z = c_1e^t + c_2 \sin t + c_3 \cos t + t - 2 \end{cases} .5$$

$$\begin{cases} x = \frac{1}{4}e^{2t} + \frac{1}{4}e^{-t} \\ y = 2e^{2t} - e^{-t} \end{cases} .6$$

$$\begin{cases} x = -\frac{5}{4}e^t + \frac{5}{4}e^{2t} - \frac{1}{4}te^t + \frac{1}{4}t^2e^t \\ y = -\frac{1}{4}e^t + \frac{1}{4}e^{2t} - \frac{5}{4}te^t + \frac{1}{4}t^2e^t \end{cases} .7$$

$$\begin{cases} x = \frac{1}{9}e^{2t} - \frac{1}{9}e^{-2t} + \frac{1}{9} \\ y = -\frac{1}{9}e^{2t} - \frac{1}{9}e^{-2t} + \frac{5}{9} \end{cases} .8$$